一种超分辨 OFDM 雷达通信一体化设计方法

刘永军* 廖桂生 杨志伟 许京伟 (西安电子科技大学雷达信号处理国家重点实验室 西安 710071)

摘要: 传统 OFDM 雷达通常不考虑传递通信信息,该文设计出一种新的基于 OFDM 的雷达发射方式以实现雷达和通信的一体化,并提出一种基于通信信息补偿的目标距离速度联合高分辨估计方法。所设计的雷达发射方式,采用脉冲发射,每个脉冲由多个 OFDM 符号构成,在脉冲内实现通信功能;在雷达相干处理时间内,对回波进行通信信息补偿和解相干处理后,采用子空间投影方法实现对目标距离和速度的联合超分辨估计。理论分析和仿真实验表明,所提方法能够在保证通信功能的条件下,可有效实现雷达目标距离和速度的联合超分辨估计。
 关键词: 雷达通信一体化;正交频分复用;距离速度联合估计;超分辨
 中图分类号: TN957.51
 文献标识码: A
 文章编号: 1009-5896(2016)02-0425-09
 DOI: 10.11999/JEIT150320

A Super-resolution Design Method for Integration of OFDM Radar and Communication

LIU Yongjun LIAO Guisheng YANG Zhiwei XU Jingwei (National Laboratory of Radar Signal Processing, Xidian University, Xi'an 710071, China)

Abstract: The traditional OFDM radar is usually without regard to transmit communication information. A new radar transmitting pattern based on OFDM is designed to realize the integration of radar and communication. And a new method based on compensated communication information is proposed to achieve joint high-resolution estimation of targets' ranges and velocities. In the designed radar transmitting pattern, the radar transmits pulse consisting of multi-OFDM symbols and the communication function is realized within the pulse. During coherent processing interval, the subspace projection method is used to obtain the joint super-resolution estimation of targets after the echo data is compensated using communication information and induced non-coherent. Theoretical analysis and simulation results show that the proposed method can obtain the joint super-resolution estimation of targets' distances and velocities under the condition of guaranteeing the communication function.

Key words: Integration of radar and communication; OFDM; Joint estimation of range and velocity; Superresolution

1 引言

随着科技的不断发展,为了满足新战场环境下 的军事需求,同一作战平台上安装的电子装备逐渐 增多,造成系统体积、能耗和重量增大,操作复杂, 冗余加大,设备间的电磁干扰加重,系统性能下降 等诸多问题。采用多功能综合一体化电子系统^[1,2]是 解决上述问题的有效途径。这种系统不是传统方式 下的各种电子装备的简单累加,而是各系统功能共 用系统资源,同样可在同一平台上实现多种电子装

基金项目: 国家自然科学基金(61231017)

备的功能,而且减小了相互间的干扰以及系统的功 耗和体积,增强了系统的可靠性。

在现代电子装备中雷达和通信在同一平台上广 泛存在,此外,目前的智能交通、智能驾驶系统^[3,4] 正在蓬勃地发展,而这些智能化的系统至少要能够 感知周围环境和进行信息交互,这使得雷达和通信 在这些系统中成为必不可少的设备。因此,雷达和 通信一体化的实现不仅在提高电子装备性能方面具 有重大的军事意义,而且在促进智能交通发展方面 也具有深远的民事意义。

为实现雷达和通信的一体化⁶,一体化的信号波 形是关键,目前已有一些学者进行了这方面的研究 工作,现有的雷达通信一体化信号波形设计方式可 概括为两大类:一是采用复用技术的一体化波形设

收稿日期:2015-03-17;改回日期:2015-11-03;网络出版:2015-12-04 *通信作者:刘永军 yjliuinsist@163.com

Foundation Item: The National Natural Science Foundation of China (61231017)

计方式,一是采用信号共用的一体化波形设计方式。 采用复用技术的一体化波形设计技术主要有空分复 用、时分复用^[6]、频分复用^[7]和码分复用^[8]4种途径, 该类方式会造成雷达和通信在某一方面不能实现资 源共享,此外,雷达通信复用波形在接收端需要分 离,分离质量对雷达,尤其对通信波形的恢复质量 产生很大影响。采用信号共用的一体化波形设计技 术主要有两种途径:一种是通过改变雷达波形,使 雷达波形具有某些差异性的变化,从而用这些差异 性变化携带通信信息^[9];另一种是直接使用通信信 号,通过通信信号实现对目标的探测,实现雷达功 能^[10]。采用信号共用方式可实现雷达和通信共享系 统资源,但是雷达和通信性能需要进行折中考虑, 增加了波形设计的难度。

对于直接使用通信信号的一体化的波形设计方 法, 主要是采用正交频分复用 (Orthogonal Frequency Division Multiplexing, OFDM)信号。 OFDM 信号具有高的频谱利用率, 抗多径衰落, 便 于同步和均衡,子载波调制灵活等优点,在通信中 应用广泛,已有许多学者研究了其在实际通信中的 应用问题,如利用多重信号分类(MUSIC)算法^[11]对 OFDM 信号在通信中的多径时延估计^[12]问题。此外, 已有学者研究了 OFDM 信号在雷达中的应用,提出 了 OFDM 雷达的概念与实现方法^[13,14]。文献[15]和 文献[16]分别分析了 OFDM 雷达信号的窄带和宽带 模糊函数特性, 文献[17]利用压缩感知理论实现 OFDM 信号对目标距离和速度的估计,该方法虽然 能够实现对高分辨距离和速度测量,但是运算量大。 根据现有文献[13-17],已有的 OFDM 雷达未考虑与 通信的一体化问题,在每一脉冲内均只发射一个 OFDM 符号,如果直接用于实现通信功能,存在信 息传输率低且同步困难等问题。在基于 OFDM 的雷 达通信一体化方面, 文献[18]采用收发分置的连续波 发射方式,通过矩阵点除实现目标距离和速度的估 计,但是该方法的距离和速度分辨率很低; 文献[19] 利用在 OFDM 雷达脉冲间频率捷变的方式传输通 信信息,实现雷达通信的一体化,但该方式的数据 率较低。

针对以上算法所存在的问题,本文设计出一种 新的基于 OFDM 的雷达发射形式,采用脉冲发射方 式,每一脉冲由多个子脉冲构成,每个子脉冲为一 个完整的 OFDM 符号,在脉冲内实现通信信息传 输,在相干处理时间内,对回波进行通信信息补偿 和解相干处理后,利用 MUSIC 算法进行距离和速 度的联合估计,实现距离和速度的高分辨处理,分 辨率高于文献[18]和文献[19]中算法。

2 雷达发射信号模型

2.1 发射方式与系统参数设计

图 1(a)为传统 OFDM 雷达发射形式,不同于传 统体制,本文提出如图 1(b)所示的雷达发射体制, 在新体制中,雷达采用脉冲发射方式,每一个发射 脉冲由多个子脉冲构成,每个子脉冲是一个完整的 OFDM 符号,这样,一个脉冲就由多个 OFDM 符 号构成,而这些 OFDM 信号构成 1 帧或 1 复帧,也 就是说,每一个脉冲按照通信协议的需要构成完整 的 1 帧或 1 复帧,这样,与传统的 OFDM 雷达相比, 在相同的信号带宽下,通过将 1 个脉冲划分为多个 子脉冲(OFDM 符号)的方式,提高了通信的数据率, 此外,由于所提发射方式的 1 个脉冲就构成 1 帧或 1 复帧,即可实现通信的功能,故与传统发射方式 相比易于同步。



图 1 OFDM 雷达发射波形形式

一个完整的 OFDM 符号(如图 2 所示)由循环前 缀和有效 OFDM 符号构成, $T_{\rm G}$ 为循环前缀时间, $T_{\rm s}$ 为 OFDM 符号持续时间, T 为有效 OFDM 符号持 续时间,循环前缀的长度 $T_{\rm G}$ 既要不小于通信信道的 最大时延扩展 $\tau_{\rm max}$,也要不小于雷达一个距离门对 应的时间 $T/N_{\rm c}$,即满足 $T_{\rm G} \ge \max\{\tau_{\rm max}, T/N_{\rm c}\}$ 。 由图 2 关系易知 $T_{\rm s} = T_{\rm G} + T$ 。

设雷达发射的每个脉冲由 N_s 个子脉冲构成,也 即由 N_s 个 OFDM 符号构成,脉冲重复周期为 T_r , 那么雷达发射信号的占空比D为 $D = (N_sT_s)/T_r$ 。一



图 2 OFDM 符号结构

般情况下, 雷达占空比取 10%, 脉冲重复频率 $f_r =$ $1/T_r$ 取1 kHz。在 IEEE802.11a 关于无线局域网的 规定^[20]中,物理层汇聚协议(Physical Layer Convergence Protocol, PLCP)采用的是 OFDM 调 制技术标准,且对 OFDM 的帧结构作了具体规定: OFDM 的前导训练序列长16 µs,接着是4 µs的信 号段,后面是数据段,每个 OFDM 符号由 3.2 µs 的 有效 OFDM 符号和 0.8 µs 的循环前缀构成, 即一个 完整的 OFDM 符号 $T_s = 4 \mu s$ 。据此可知, 一个脉 冲内可由 20 个 OFDM 符号进行通信信息的传输, 这就有利于通信的同步。如果按照 802.11a 中的规 定,在连续波下,通信速率 R_b 可达 54 Mbit/s,考 虑到雷达的占空比 D 取 10%,故通信速率变为 DR,, 即 5.4 Mbit/s;对于传统的 OFDM 雷达,每一脉冲 发射一个 OFDM 符号, 如果同时携带通信信息, 在 相同带宽、子载波间隔、脉冲重复频率和调制方式 下,本文所提方式的通信数据率是其 N。倍。此外, 传统 OFDM 雷达每一脉冲发射一个 OFDM 符号, 不但雷达的每一脉冲能量降低了,而且要达到相同 的通信速率,脉冲重复频率要变为25kHz, 雷达的 最大无模糊探测距离小于6km,这就使得其在数据 率和最大无模糊探测距离上无法兼顾。所以采用本 文所提方式既有利于通信的同步,也提高了信息传 输速率。

2.2 信号模型

假设雷达发射 OFDM 信号的载波数为 N_c ,载 波间隔为 $\Delta f = 1/T$,一个脉冲含有 N_s 个 OFDM 符 号,脉冲重复周期为 T_r ,载波频率为 f_c ,相干处理 时间为 N_p 个脉冲重复周期时间,那么发射第p个脉 冲,第n个有效 OFDM 符号的信号形式可表示为 $s_t(t - nT - nT)$

$$s_{t} (t - nT - pT_{r}) = \sum_{m=0}^{N_{c}-1} a(m, n, p) \exp\{j2\pi m\Delta f(t - nT_{s} - pT_{r}) + j2\pi f_{c} (t - pT_{r})\} \operatorname{rect}\left[\frac{t - nT_{s} - pT_{r}}{T}\right]$$
(1)

其中, a(m,n,p)为携带的通信信息, $n=0 \sim N_s - 1$, $p = 0 \sim N_p - 1$, $\operatorname{rect}\left[\frac{t}{T}\right] = \begin{cases} 1, & 0 < t \leq T \\ 0, & 其它 \end{cases}$ 。

假设有 N_t 个目标,第*i*个目标在距离 R_i 处,径 向速度为 v_i 且满足 $2v_i / c \ll 1$,在相干处理时间内的 散射强度为 A_i ,且各自所处的距离单元不变,不同 目标间的最大距离差不超过 OFDM 符号循环前缀 T_G 对应的距离 $cT_G / 2$,其中 c 为光速,接收到的一 个 OFDM 符号的回波模型^[21]如图 3 所示。





接收到 N_t 个目标的第p个脉冲,第n个 OFDM 符号回波经过下变频和去循环前缀后:

$$\begin{split} s_{\mathrm{r}}\left(n,p\right) &= \sum_{i=1}^{N_{\mathrm{c}}-1} \sum_{m=0}^{N_{\mathrm{c}}-1} A_{i}a\left(m,n,p\right) \\ &\cdot \exp\left\{j2\pi m\Delta f\left(t - \frac{2R_{i}}{\mathrm{c}} + \frac{2v_{i}\left(t + nT_{\mathrm{s}} + pT_{\mathrm{r}}\right)}{\mathrm{c}}\right)\right\} \\ &\cdot \exp\left\{j2\pi f_{\mathrm{c}}\left(-\frac{2R_{i}}{\mathrm{c}} + \frac{2v_{i}\left(t + nT_{\mathrm{s}} + pT_{\mathrm{r}}\right)}{\mathrm{c}}\right)\right\} \\ &\cdot \mathrm{rect}\left[t/T\right] + n_{n}\left(n,p\right) \end{split}$$

式中, $n_n(n,p)$ 为高斯白噪声。

对式(2)表示的接收回波进行采样,采样频率为 $f_s = N/T$,其中, $N = N_c$,采样时刻t = (k/N)T, $k = 0 \sim N_c - 1$,那么第k次采样结果为

$$s_{\rm r}(k,n,p) = \sum_{i=1}^{N_{\rm t}} \sum_{m=0}^{N_{\rm c}-1} A_i a(m,n,p)$$

$$\cdot \exp\left\{j2\pi m \Delta f \left(1 + \frac{2v_i}{\rm c}\right) \frac{k}{N} T\right\}$$

$$\cdot \exp\left\{-j2\pi m \Delta f \frac{2R_i}{\rm c}\right\} \exp\left\{-j2\pi f_c \frac{2R_i}{\rm c}\right\}$$

$$\cdot \exp\left\{j2\pi m \Delta f \frac{2v_i \left(p T_{\rm r} + n T_{\rm s}\right)}{\rm c}\right\}$$

$$\cdot \exp\left\{j2\pi f_c \frac{2v_i kT}{\rm cN}\right\}$$

$$\cdot \exp\left\{j2\pi f_c \frac{2v_i \left(p T_{\rm r} + n T_{\rm s}\right)}{\rm c}\right\} + n_n (k,n,p)$$
(3)

其中, n_n(k,n,p)为高斯白噪声采样。将接收到的信号表示为矩阵形式。

$$\boldsymbol{s}_{\mathrm{r}}(n,p) = \sum_{i=0}^{N_{\mathrm{t}}-1} A_{i} \varphi_{R_{i}} \varphi_{v_{i}}(n,p) \boldsymbol{D}_{v_{i}} \boldsymbol{F} \boldsymbol{D}_{\mathrm{c}}(n,p)$$
$$\cdot \widetilde{\boldsymbol{D}}_{v_{i}}(n,p) \boldsymbol{a}(R_{i}) + \boldsymbol{n}(n,p) \qquad (4)$$

式中

$$\begin{split} \mathbf{s}_{\mathbf{r}}\left(n,p\right) &= \begin{bmatrix} s_{\mathbf{r}}\left(0,n,p\right) & s_{\mathbf{r}}\left(1,n,p\right) & \cdots & s_{\mathbf{r}}\left(N-1,n,p\right) \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ \varphi_{v_{i}}\left(n,p\right) &= \mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi f_{\mathrm{c}}\frac{2v_{i}\left(pT_{\mathrm{r}}+nT_{\mathrm{s}}\right)}{\mathrm{c}}}, \quad \varphi_{R_{i}} &= \mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi f_{\mathrm{c}}\frac{2R_{i}}{\mathrm{c}}} \end{split}$$

$$\begin{split} \tilde{\boldsymbol{a}}_{n,p} \left(v_{i} \right) \\ &= \begin{bmatrix} 1 & e^{j2\pi\Delta f \frac{2v_{i}}{c} \left(p T_{r} + n T_{s} \right)} & \cdots & e^{j2\pi \left(N_{c} - 1 \right)\Delta f \frac{2v_{i}}{c} \left(p T_{r} + n T_{s} \right)} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ \boldsymbol{a} \left(v_{i} \right) &= \begin{bmatrix} 1 & e^{j2\pi f_{c} \frac{2v_{i}}{c} T \frac{1}{N}} & \cdots & e^{j2\pi f_{c} \frac{2v_{i}}{c} T \frac{N-1}{N}} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ \tilde{\boldsymbol{D}}_{v_{i}} \left(n, p \right) &= \operatorname{diag} \left[\tilde{\boldsymbol{a}}_{n,p} \left(v_{i} \right) \right] \\ \boldsymbol{a} \left(R_{i} \right) &= \begin{bmatrix} 1 & e^{-j2\pi\Delta f \frac{2R_{i}}{c}} & \cdots & e^{-j2\pi \left(N_{c} - 1 \right)\Delta f \frac{2R_{i}}{c}} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ \boldsymbol{D}_{c} \left(n, p \right) &= \operatorname{diag} \left[\boldsymbol{a}_{c} \left(n, p \right) \right] \\ \boldsymbol{a}_{c} \left(n, p \right) &= \left[a \left(0, n, p \right) & a \left(1, n, p \right) & \cdots & a \left(N_{c} - 1, n, p \right) \right]^{\mathrm{T}} \\ \boldsymbol{F} &= \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & w & w^{2} & \cdots & w^{N-1} \\ 1 & w & w^{2} & \cdots & w^{2(N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & w^{N-1} & w^{2(N-1)} & \cdots & w^{2(N-1)^{2}} \end{bmatrix} \\ \boldsymbol{n}_{n} \left(n, p \right) \end{split}$$

$$= \begin{bmatrix} n_n (0, n, p) & n_n (1, n, p) & \cdots & n_n \left(N_c - 1, n, p \right) \end{bmatrix}^T$$
$$w = e^{2\pi \left[1 + \frac{2v_i}{c} \right] \frac{1}{N}}$$

$$\boldsymbol{D}_{v_i} = ext{diag}[\boldsymbol{a}(v_i)], \quad \boldsymbol{D}_{R_i} = ext{diag}[\boldsymbol{a}(R_i)]$$

其中D = diag[a]表示将矢量a对角化,对角线元素为矢量a的元素。由于 $2v_i/c \ll 1$,故F可近似为逆离散傅里叶变换矩阵。

3 距离速度联合超分辨估计

由于本文所提发射方式的 1 个脉冲就构成通信 中的 1 帧或 1 复帧,且调制方式与传统的 OFDM 通 信并无区别,因此,在通信接收端可按照传统的 OFDM 通信解调方式进行信息解调,故无需再讨论 通信信息的处理问题。但对雷达而言,一般雷达每 个脉冲发射相同的波形,而在雷达通信一体化框架 下,为了携带通信信息,雷达每个脉冲发射不同的 波形,传统的雷达处理方式已不再适用,在对目标 距离和速度估计时,需要进行额外的预处理工作。 下面主要阐述本文所提基于通信信息补偿的目标距 离速度联合高分辨估计方法。

3.1 通信信息补偿

对于雷达而言,发射波形是已知的,那么回波 信号所携带的通信信息也是已知的,也即每一脉冲 中每一 OFDM 符号所调制的通信编码*a*(*m*,*n*,*p*)是 已知的,从而在进行雷达处理时,可以直接补偿接 收数据中的通信信息。首先将接收到的回波数据变 换到频域,然后根据已知的发射信息,补偿相位编码 $D_{c}(n,p) = \text{diag}[a_{c}(n,p)], 对式(4)进行通信信息 补偿可得:$

$$\boldsymbol{y}(n,p) = \sum_{i=0}^{N_{t}-1} A_{i} \varphi_{R_{i}} \varphi_{v_{i}}(n,p) \boldsymbol{D}_{c}^{-1}(n,p)$$
$$\cdot \boldsymbol{F}^{-1} \boldsymbol{D}_{v_{i}} \boldsymbol{F} \boldsymbol{D}_{c}(n,p) \widetilde{\boldsymbol{D}}_{v_{i}}(n,p) \boldsymbol{a}(R_{i})$$
$$+ \boldsymbol{D}_{c}^{-1}(n,p) \boldsymbol{F}^{-1} \boldsymbol{n}(n,p)$$
(5)

式(5)中 F^{-1} 表示F的逆矩阵,也即离散傅里叶变换 矩阵, $D_c^{-1}(n,p)$ 表示 $D_c(n,p)$ 的逆矩阵。

由于 e^{j2π_l, $\frac{2v_i}{c}t$} 在 $t \in [0,T]$ 内变化很小,故 D_{v_i} 可近 似为 $\varphi_i I$, φ_i 为一恒定相位, I 为单位矩阵。同样, e^{j2π(N_c-1) $\Delta f \frac{2v_i}{c}(pT_i+nT_s)$}的相位很小,故 $\widetilde{D}_{v_i}(n,p)$ 可近似 为 $\widetilde{\varphi}_i I$, 故式(5)可化简为 $u(n, n) \approx \sum_{i=1}^{N_t-1} A_i \otimes \widetilde{\varphi}_i \otimes (n, n) g(R)$

$$\boldsymbol{y}(n,p) \approx \sum_{i=0}^{n} A_i \varphi_i \widetilde{\varphi}_i \varphi_{R_i} \varphi_{v_i}(n,p) \boldsymbol{a}(R_i) + \boldsymbol{D}_{c}^{-1}(n,p) \boldsymbol{F}^{-1} \boldsymbol{n}(n,p)$$
(6)

由式(6)可以看出,接收数据y(n,p)类似于阵元数为 N_c 的均匀线阵的一次快拍数据, $a(R_i)$ 类似于阵列的导向矢量,第n个OFDM符号的回波数据相当于阵列的一次快拍采样,这样就可以采用阵列信号处理的方式进行目标距离估计。

由以上分析可知,通过对接收数据按照类似于 阵列信号处理的方式进行处理,就可实现对目标距 离的估计,为了能够同时对目标的速度进行估计, 对接收到的回波数据进行重排,将每一个脉冲的第 *n* 个 OFDM 符号的数据排成一列,可得到式(7)的 结果。

$$\boldsymbol{y}(n) \approx \sum_{i=0}^{N_{t}-1} A_{i} \varphi_{i} \widetilde{\varphi}_{i} \varphi_{R_{i}} \varphi_{v_{i}}(n) \boldsymbol{a}(v_{i}, R_{i}) + \widetilde{\boldsymbol{n}}(n) \quad (7)$$

其中,

$$\begin{aligned} \varphi_{v_i}(n) &= e^{j2\pi f_c \frac{2\pi n_i t_s}{c}} \\ \boldsymbol{y}(n) &= \begin{bmatrix} \boldsymbol{y}^{\mathrm{T}}(n,0) & \boldsymbol{y}^{\mathrm{T}}(n,1) & \cdots & \boldsymbol{y}^{\mathrm{T}}(n,N_{\mathrm{p}}-1) \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ \boldsymbol{a}(v_i,R_i) &= \begin{bmatrix} \varphi_{v_i}(n,0) \boldsymbol{a}^{\mathrm{T}}(R_i) & \varphi_{v_i}(n,1) \boldsymbol{a}^{\mathrm{T}}(R_i) & \cdots \\ & \varphi_{v_i}(n,N_{\mathrm{p}}-1) \boldsymbol{a}^{\mathrm{T}}(R_i) \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} = \boldsymbol{a}_{\mathrm{p}}(v_i) \otimes \boldsymbol{a}(R_i) \end{aligned}$$

 $oldsymbol{a}_{\mathrm{p}}\left(v_{i}
ight)$

$$= \begin{bmatrix} 1 & e^{j2\pi f_{c}\frac{2v_{i}T_{r}}{c}} & e^{j2\pi f_{c}\frac{2\times 2v_{i}T_{r}}{c}} & \cdots & e^{j2\pi f_{c}\frac{2(N_{p}-1)v_{i}T_{r}}{c}} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ \hat{\boldsymbol{n}}(n,p) = \boldsymbol{D}_{c}^{-1}(n,p)\boldsymbol{F}^{-1}\boldsymbol{n}(n,p) \\ \tilde{\boldsymbol{n}}(n) = \begin{bmatrix} \hat{\boldsymbol{n}}^{\mathrm{T}}(n,0) & \hat{\boldsymbol{n}}^{\mathrm{T}}(n,1) & \cdots & \hat{\boldsymbol{n}}^{\mathrm{T}}(n,N_{p}-1) \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ \dot{\boldsymbol{g}}\psi \cong 0 N_{p} \wedge \mathbb{K} \not\leftarrow \mathbb{N} \oplus \mathbb{D}$$

(10)

$$\boldsymbol{Y} = \boldsymbol{A}_{vR}\boldsymbol{S} + \boldsymbol{N} \tag{8}$$

其中,

$$\begin{split} \boldsymbol{Y} &= [\boldsymbol{y}(0) \ \boldsymbol{y}(1) \ \cdots \ \boldsymbol{y}(N_{\rm s} - 1)] \\ \boldsymbol{A}_{vR} &= [\boldsymbol{a}(v_1, R_1) \quad \boldsymbol{a}(v_2, R_2) \ \cdots \ \boldsymbol{a}(v_{N_{\rm t}}, R_{N_{\rm t}})] \\ \boldsymbol{S} &= [\boldsymbol{s}(0) \ \boldsymbol{s}(1) \ \cdots \ \boldsymbol{s}(N_{\rm s} - 1)] \\ \boldsymbol{s}(n) &= [s_1(n) \ s_2(n) \ \cdots \ \boldsymbol{s}_{N_{\rm t}-1}(n)]^{\rm T} \\ \boldsymbol{s}_i(n) &= A_i \varphi_i \widetilde{\varphi}_i \varphi_{R_i} \varphi_{v_i}(n) \\ \boldsymbol{N} &= [\boldsymbol{\tilde{n}}(0) \ \boldsymbol{\tilde{n}}(1) \ \cdots \ \boldsymbol{\tilde{n}}(N_{\rm s} - 1)] \\ \boldsymbol{i} &= 1, 2, \cdots, N_{\rm t}, n = 0, 1, \cdots, N_{\rm s} - 1 \end{split}$$

由式(8)可以看出,接收到的数据类似于阵元数为 N_c的均匀线阵接收到的 N_s 次快拍数据,矢量 $a(v_i, R_i)$ 类似于阵列的导向矢量。故可利用阵列信号 处理的相关知识进行超分辨的距离和速度联合估 计。

3.2 解相干处理

由于 $s_i(n) = A_i \varphi_i \tilde{\varphi}_i \varphi_{R_i} \varphi_{v_i}(n)$ 随 n 的变化情况主 要由 $\varphi_{v_i}(n) = e^{j2\pi f_c} \frac{2nv_i T_s}{c}}{n} \pi \tilde{\varphi}_i$ 决定, 而 $\varphi_{v_i}(n)$ 和 $\tilde{\varphi}_i$ 随 n 基本没有变化,故不同目标间的相关性非常高, 所以需要进行解相干处理。对于相干信号源,在阵 列信号处理中一般采用空间平滑进行解相干处理, 根据空间平滑的思想,本文采用"时间平滑"的方 法进行解相干处理,即将每一个脉冲的第n 个 OFDM 符号的第 $k \sim k + M - 1 \leq N_c$ 预处理后的数 据排成一列,构成第k 个"时间子阵"(如图 4 所示), 其中, $k = 1, 2, \dots, N_c - M + 1$ 。



图 4 预处理后的一个 OFDM 符号数据

根据上述解相干处理的方式,可得到如下的结果:

$$\boldsymbol{y}_{k}(n) \approx \sum_{i=0}^{N_{t}-1} \mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi(k-1)\Delta f\frac{2R_{i}}{c}} s_{i}(n)\tilde{\boldsymbol{a}}(v_{i},R_{i}) + \tilde{\boldsymbol{n}}_{k}(n) \quad (9)$$

其中,

$$\begin{split} \boldsymbol{y}_{k}(n) &= \left[\boldsymbol{y}_{k}^{\mathrm{T}}(n,0) \ \boldsymbol{y}_{k}^{\mathrm{T}}(n,1) \ \cdots \ \boldsymbol{y}_{k}^{\mathrm{T}}(n,N_{\mathrm{p}}-1) \right] \\ \tilde{\boldsymbol{a}}(R_{i}) &= \left[1 \quad \mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi\Delta f \frac{2R_{i}}{\mathrm{c}}} \ \cdots \ \mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi(M-1)\Delta f \frac{2R_{i}}{\mathrm{c}}} \right]^{\mathrm{T}} \\ \tilde{\boldsymbol{a}}(v_{i},R_{i}) &= \boldsymbol{a}_{\mathrm{p}}(v_{i}) \otimes \tilde{\boldsymbol{a}}(R_{i}) \\ \boldsymbol{y}_{k}(n,i) &= \boldsymbol{y}(n,i)[k:k+M-1] \end{split}$$

表示 y(n,i) 的第 $k \sim k + M - 1$ 个元素, 同样 $\tilde{n}_k(n) = \tilde{n}(n)[k:k+M-1]$ 。故接收到的 N_p 个脉冲的回波数 据按照式(9)的处理方式可表示为

 $\boldsymbol{Y}_{k} = \widetilde{\boldsymbol{A}}_{vR}\widetilde{\boldsymbol{S}}_{k} + \widetilde{\boldsymbol{N}}_{k}$

++• -1--

$$\begin{split} \mathbf{F}_{k} &= \begin{bmatrix} \mathbf{y}_{k} (0) & \mathbf{y}_{k} (1) & \cdots & \mathbf{y}_{k} (N_{s} - 1) \end{bmatrix} n = 0, \\ \widetilde{\mathbf{A}}_{vR} &= \begin{bmatrix} \widetilde{\mathbf{a}} (v_{1}, R_{1}) & \widetilde{\mathbf{a}} (v_{2}, R_{2}) & \cdots & \widetilde{\mathbf{a}} (v_{N_{t}}, R_{N_{t}}) \end{bmatrix} \\ \widetilde{\mathbf{S}}_{k} &= \begin{bmatrix} \widetilde{\mathbf{s}}_{k} (0) & \widetilde{\mathbf{s}}_{k} (1) \cdots \widetilde{\mathbf{s}}_{k} (N_{s} - 1) \end{bmatrix} \\ \widetilde{\mathbf{s}}_{k} (n) &= \begin{bmatrix} s_{k,1}(n) & s_{k,2}(n) & \cdots & s_{k,N_{t}-1}(n) \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \\ s_{k,i}(n) &= e^{\frac{j2\pi(k-1)\Delta f \frac{2R_{i}}{c}}{s_{i}}} s_{i}(n) \\ \widetilde{\mathbf{N}}_{k} &= \begin{bmatrix} \widetilde{\mathbf{n}}_{k} (0) & \widetilde{\mathbf{n}}_{k} (1) \cdots \widetilde{\mathbf{n}}_{k} (N_{s} - 1) \end{bmatrix} \\ k &= 1, 2, \cdots, N_{c} - M + 1, \ n = 0, 1, \cdots, N_{s} - 1, \ i = 1, 2, \cdots, N_{t} \\ \mathbf{3.3} - \widehat{\mathbf{T}} \cong \widehat{\mathbf{i}} \underbrace{\mathbf{k}}_{k} \left(\sum_{k=1}^{k-1} \sum_{k=1}^{k-1}$$

经过 3.2 节中的解相干处理后,可利用阵列信 号处理中的信号子空间类超分辨处理方法,实现对 目标距离和速度的超分辨估计,本文中采用 MUSIC 算法进行距离和速度联合估计。

假设噪声为高斯白噪声,噪声功率为 σ^2 ,那么 $\mathbf{R}_k = E\{\mathbf{y}_k^{\mathrm{H}}(n)\mathbf{y}_k(n)\} = \widetilde{\mathbf{A}}_{vR}\widetilde{\mathbf{R}}_s\widetilde{\mathbf{A}}_{vR}^{\mathrm{H}} + \sigma^2 \mathbf{I} / N_c$, 其 中, $\widetilde{\mathbf{R}}_s = E\{\widetilde{\mathbf{s}}_k^{\mathrm{H}}(n)\widetilde{\mathbf{s}}_k(n)\}, \mathbf{I}$ 为单位阵。对 \mathbf{R}_k 进行特 征分解,求出最小特征值对应的特征向量构成噪声 子空间,构造空间谱函数进行距离和速度估计。实 际处理中具体流程如下:

(1)首先估计协方差矩阵
$$\hat{\mathbf{R}}$$
, $\hat{\mathbf{R}} = \frac{1}{N_c - M + 1}$
 $\sum_{k=1}^{N_c - M + 1} \hat{\mathbf{R}}_k$, 其中, $\hat{\mathbf{R}}_k = \mathbf{Y}_k \mathbf{Y}_k^{\mathrm{H}} / N_{\mathrm{s}}$;

(2)对估计的协方差矩阵进行特征分解 $\hat{R} = U\Sigma U^{H}$;

(3)由小特征值对应的特征向量构成噪声子空间G;

(4)计算空间谱函数

$$P(v,R) = 1/[\tilde{\boldsymbol{a}}^{\mathrm{H}}(v,R) \cdot \boldsymbol{G}\boldsymbol{G}^{\mathrm{H}}\tilde{\boldsymbol{a}}(v,R)]$$

谱函数 *P*(*v*,*R*)的谱峰所对应的距离和速度即为目标的距离和速度。

3.4 解距离模糊

由前面的分析可以看出,目标的距离是根据距离导向矢量来估计的,而由 $\tilde{a}(R_i)$ 可以看出,采用上述算法,目标的最大无模糊估计距离 $\tilde{R}_{max} = c/(2\Delta f) = (cT)/2,有效 OFDM 符号持续时间<math>T -$ 般为微秒级,因此对目标估计的最大无模糊距离为百米或千米级,这样小的最大无模糊距离对于雷达而言,会产生几个量级的距离模糊数,因此必须解决距离模糊问题。

由 2.1 节中所采用的雷达发射方式可知,可以 通过对回波信号进行脉冲压缩处理,得到对目标距 离的粗略估计,而此时目标的最大无模糊估计距离 $R_{\text{max}} = cT_{\text{r}}/2$,脉冲重复周期 T_{r} 一般为毫秒级,因 此对目标估计的最大无模糊距离达到百公里级,可 满足雷达对一般目标距离探测的要求。目标距离估 计的最终结果由式(11)确定:

$$\widehat{R} = b\widetilde{R}_{\max} + \widehat{R}_{s} \tag{11}$$

其中, $b = [\hat{R}_p/\hat{R}_{max}], [\hat{R}_p/\hat{R}_{max}]$ 表示对 \hat{R}_p/\hat{R}_{max} 下取 整,也即模糊次数, \hat{R}_p 表示通过脉冲压缩估计的目标距离, \hat{R}_s 表示通过 MUSIC 算法估计所得的目标 距离。但是在实际处理中,由于不同目标间的相互 影响,以及脉冲压缩精度和目标位置等因素的存在, 可能会造成在进行脉冲压缩处理后,出现计算所得 的模糊次数为b-1, b或b+1这 3 种情况(假设模糊 次数的计算误差不会超过两次模糊次数,也即不会 出现 $b \pm n_0$ 的情况,其中, n_0 为大于1的整数)。为 了确定真实的目标距离,本文采用如下判断准则:

$$\widehat{R} = \arg\min_{\widehat{R}_i} \left\{ \left| \widehat{R}_i - \widehat{R}_p \right| \right\}$$
(12)

其中, $\hat{R}_i = (b+i)\tilde{R}_{\max} + \hat{R}_s$, i = -1, 0, 1。

为了实现更好的脉冲压缩效果,可以根据 MUISIC 算法估计所得的目标距离和速度构造相应 的匹配滤波函数,再进行脉冲压缩处理,根据脉冲 压缩处理结果估计目标的距离。

4 仿真实验

本文所有仿真信号为窄带信号,发射的 OFDM 信号采用相位调制,噪声为高斯白噪声。

4.1 参数估计与解距离模糊

图 5 和图 6 分别给出了采用 FFT 算法和 MUSIC 算法进行距离和速度联合估计的仿真结果, 图 7 给出了通过脉冲压缩解距离模糊的仿真结果, 图 8 给出了发射线性调频信号的传统脉冲雷达的 MTD 结果。仿真中 OFDM 信号的载波数为 20, 1 个有效 OFDM 符号持续时间为2 us, 保护间隔为 0.5 µs,载频间隔为 0.5 MHz,载波频率为 500 MHz。 脉冲数为 8,每1个脉冲含有 20 个完整的 OFDM 符号,脉冲重复周期为2ms。传统脉冲雷达发射线 性调频信号,与本文所提发射方式相比具有相同的 脉冲宽度,脉冲重复周期和信号带宽。有3个目标, 信噪比均为 10 dB,所在距离分别为 110010 m, 110001 m, 109950 m; 速度分别为 50 m/s, 55 m/s, -40 m/s。由仿真结果可以看出采用本文所提的发射 体制,可同时实现雷达和通信功能,且可实现对目 标距离和速度的联合高分辨估计。对比图 5, 图 6 和图 8 可明显地看出采用 MUSIC 算法的处理结果 要优于 FFT 算法的处理结果,此外,由图 8 所示的 仿真结果可看出, 传统脉冲雷达在相同条件下无法 实现对目标的超分辨(无法分辨目标 1(110010 m, 50 m/s)和目标 2(110001 m, 55 m/s)), 所以, 采用本 文所提发射方式不仅能够同时实现通信功能,而且 在目标距离和速度估计方面要优于发射线性调频信 号的传统脉冲雷达。

正如前文所述,采用本文所述的处理方法,会 产生很大的距离模糊,从图 5 和图 6 的仿真结果可 明显地看出,距离估计结果与实际目标所在位置相 差甚远。为解决此问题,采用脉冲压缩的处理,由 图 7 的仿真结果可以看出,脉冲压缩结果只有两个





图 8 发射线性调频信号的传统脉冲雷达的 MTD 结果

目标,分别在 109800 m 和 110100 m 处,这是由于 目标 1 和目标 2 靠得太近,脉冲压缩处理和传统雷 达无法分辨出两个目标。根据脉冲压缩估计结果, 结合式(12)的目标距离计算方法,利用 MUSIC 算法 的估计结果,最终,估计出的目标距离为 110009 m, 110000 m 和 109950 m; 而利用 FFT 算法估计出的 目标距离为 110014 m, 109997 m 和 109951 m,估 计结果要比 MUISC 算法差。

4.2 分辨率比较

图 9 给出了本文所提发射方式与传统雷达发射 线性调频信号方式在距离分辨率方面的比较。仿真 中,本文所提发射方式采用 OFDM 信号的载波数为 20, 一个有效 OFDM 符号持续时间为2 µs, 保护间 隔为 0.5 μs,载频间隔为 0.5 MHz,载波频率为 500 MHz。脉冲数为1,脉冲含有8个完整的OFDM符 号,脉冲重复周期为2ms。传统雷达发射线性调频 信号,与本文所提发射方式相比具有相同的脉冲宽 度,脉冲重复周期和信号带宽。这里仿真的目的只 是为了比较不同发射方式的距离分辨性能,因此目 标设置在 3725 m 处,速度为 50 m/s, 信噪比为 10 dB。由仿真结果可以看出,采用本文所提发射方式, 不仅实现了通信功能,而且在相同脉冲宽度,相同 脉冲重复周期和相同的信号带宽下,实现与传统雷 达的脉冲压缩相似的处理(FFT 算法),且具有相同 的距离分辨能力,此外,采用本文所提的发射方式,

可将阵列信号处理中的超分辨处理方法应用到距离 估计,实现距离的超分辨估计。同时也可看出,由 于雷达通信一体化波形要携带通信信息,在进行与 雷达相关处理之前必须要对回波数据进行通信信息 补偿,在此过程中存在性能损失,进而导致在距离 分辨率方面与不含通信信息的同类算法相比,性能 有所下降。

图 10 给出了本文所提发射方式与传统雷达发 射线性调频信号方式在速度分辨率方面的比较。仿 真中,本文所提发射方式采用 OFDM 信号的载波数 为 15,脉冲数为 8,脉冲含有 25 个完整的 OFDM 符号;目标设置在 8000 m 处,速度为-20 m/s,信 噪比为 5 dB;其它仿真条件与图 9 仿真条件一致。 由仿真结果可看出,采用本文所提发射方式,在相 同的脉冲宽度,脉冲重复周期和信号带宽下,可实 现与传统雷达 MTD(动目标检测)相同的处理(FFT 算法),且具有相同的速度分辨性能,此外,可利用 相关阵列信号处理算法实现速度的超分辨估计。同 时,与图 9 的仿真结果类似,在速度分辨率方面, 携带有通信信息的一体化信号,在进行通信信息补 偿时,存在性能损失,从而导致与不含通信信息的 同类算法相比,性能有所下降。

4.3 通信性能仿真分析



图 11 给出了本文所提发射方式在不同通信传

输速率下,误码率随信噪比的变化情况,仿真中, 信道为高斯白噪声信道,OFDM 信号采用相位调制 方式,载波数为 64,一个有效 OFDM 符号持续时 间为2μs,保护间隔为0.5μs,载频间隔为0.5 MHz, 占空比为 10%。从仿真结果可以看出,随着信噪比 的增大,通信的误码率降低;而随着通信数据率的 提升,通信的误码率也随之升高。因此在系统设计 时,需要在误码率和通信数据率之间进行折中考虑。

5 总结

本文提出一种新的实现雷达通信一体化的解决 方案,该方案采用脉冲发射体制,每一脉冲由多个 OFDM 符号构成,而每一脉冲又是通信的一帧或复 帧,从而实现通信功能;按照所提的基于通信信息 补偿的目标距离速度联合高分辨估计方法实现对目 标距离和速度的高分辨估计,从而实现雷达功能。 理论分析和仿真实验表明,所提方案能够实现雷达、 通信的一体化和对目标距离、速度的联合高分辨估 计。

参考文献

 杨熙, 戎华, 王君可. 雷达-电子战-通信一体化系统雷达侦察 作战效能模型研究[J]. 科技信息, 2014(13): 220-221. doi: 10.3969/j.issn.1001-9960.2014.13.155.

YANG Xi, RONG Hua, and WANG Junke. Integration of radio-electronic-warfare-communication radar reconnaissance system operational effectiveness model research[J]. *Science* and *Technology Information*, 2014(13): 220–221. doi: 10.3969/j.issn.1001-9960.2014.13.155.

- [2] TAVIK G, HILTERBRICK C, EVINS J, et al. The advanced multifunction RF concept[J]. IEEE Transactions on Microwave Theory and Techniques, 2005, 53(3): 1009–1020. doi: 10.1109/TMTT.2005.843485.
- [3] HAN Liang and WU Ke. Multifunctional transceiver for future intelligent transportation systems[J]. *IEEE Transactions on Microwave Theory and Techniques*, 2011, 59(7): 1879–1892. doi: 10.1109/TMTT.2011.2138156.
- [4] HAN Liang and WU Ke. 24-GHz integrated radio and radar system capable of time-agile wireless communication and sensing[J]. *IEEE Transactions on Microwave Theory and Techniques*, 2012, 60(3): 619–631. doi: 10.1109/TMTT. 2011.2179552.
- [5] 姚誉,高峻,吴乐南,等. 基于双频 EBPSK-MODEM 的雷达 通信机研究[J]. 电子与信息学报, 2014, 36(8): 1786-1791. doi: 10.3724/SP.J.1146.2013.01371.

YAO Yu, GAO Jun, and WU Lenan, et al. Studies of a dualfrequency EBSPK-MODEM based radar-communication transceiver[J]. Journal of Electronics & Information Technology, 2014, 36(8): 1786–1791. doi: 10.3724/SP.J. 1146.2013.01371.

- [6] TAKAHARA H, OHNO K, and ITAMI M. A study on UWB radar assisted by inter-vehicle communication for safety applications[C]. 2012 IEEE International Conference on Vehicular Electronics and Safety, Turkey, 2012: 99–104. doi: 10.1109/ICVES.2012.6294272.
- [7] MISHRA A K and Inggs M. FOPEN capabilities of commensal radars based on whitespace communication systems[C]. Electronics, Computing and Communication Technologies (IEEE CONECCT), Bangalore, 2014: 1–5. doi: 10.1109/CONECCT.2014.6740313.
- [8] TAKASE H and SHINRIKI M. A dual-use radar and communication system with complete complementary codes[C]. 2014 15th International, Radar Symposium(IRS), Gdansk, 2014: 16–18. doi: 10.1109/IRS.2014.6869268.
- 李晓柏,杨瑞娟,程伟.基于频率调制的多载波 Chirp 信号雷达通信一体化研究[J].电子与信息学报,2013,35(2):406-412.
 doi: 10.3724/SP.J.1146.2012.00567.

LI Xiaobai, YANG Ruijuan, and CHENG Wei. Integrated radar and communication based on multiearrier frequency modulation Chirp signal[J]. *Journal of Electronics & Information Technology*, 2013, 35(2): 406–412. doi: 10.3724/ SP.J.1146.2012.00567.

- [10] SIT Y L and ZWICK T. MIMO OFDM radar with communication and interference cancellation features[C]. 2014 IEEE Radar Conference, Cincinnati, 2014: 19–23. doi: 10.1109/RADAR.2014.6875596.
- [11] SCHMIDT R O. Multiple emitter location and signal parameter estimation[J]. *IEEE Transactions on Antennas Propagation*, 1986, AP-34(3): 276–280. doi: 10.1109/TAP. 1986.1143830.
- [12] OZIEWICZ M. On application of MUSIC algorithm to time delay estimation in OFDM channels[J]. *IEEE Transactions* on Broadcasting, 2005, 51(2): 249–255. doi: 10.1109/TBC. 2005.846193.
- [13] ZHANG Tianxian and XIA Xianggen. OFDM synthetic aperture radar imaging with sufficient cyclic prefix[J]. *IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing*, 2015, 53(1): 394-404. doi: 10.1109/TGRS.2014.2322813.
- [14] SEN S. OFDM radar space-time adaptive processing by exploiting spatio-temporal sparsity[J]. *IEEE Transactions on* Signal Processing, 2013, 61(1): 118–130. doi: 10.1109/TSP. 2012.2222387.
- [15] 张卫,唐希源,顾红,等. OFDM 雷达信号模糊函数分析[J]. 南京理工大学学报, 2011, 35(4): 513-518. doi: 10.3969/ j.issn.1005-9830.2011.04.018.

ZHANG Wei, TANG Xiyuan, GU Hong, et al. Ambiguity function analysis of OFDM radar signals[J]. Journal of Nanjing University of Science and Technology, 2011, 35(4): 513–518. doi: 10.3969/j.issn.1005-9830.2011.04.018.

- [16] 施祥同, 王虎, 陈建军, 等. OFDM 雷达信号的宽带模糊函数 性能分析[J]. 雷达科学与技术, 2010, 8(6): 554-558. doi: 10.3969/j.issn.1672-2337.2010.06.013.
 SHI Xiangtong, WAN Hu, CHEN Jianjun, *et al.* Wideband ambiguity function of OFDM radar signal[J]. *Radar Science and Technology*, 2010, 8(6): 554-558. doi: 10.3969/j.issn. 1672-2337.2010.06.013.
- [17] SEN S and NEHORAI A. Sparsity-based multi-target tracking using OFDM radar[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2011, 59(4): 1902–1906. doi: 10.1109/TSP.2010. 2103064.
- [18] STURM C and WIESBECK W. Waveform design and signal processing aspects for fusion of wireless communications and radar sensing[J]. *Proceedings of the IEEE*, 2011, 99(7): 1236–1259. doi: 10.1109/JPROC.2011.2131110.
- [19] 赵兴运,张群,娄昊,等. 基于 OFDM 随机步进频的雷达通 信一体化信号模型[J]. 电讯技术, 2014, 54(8): 1107-1112. doi: 10.3969/j.issn.1001-893x.2014.08.013.
 ZHAO Xingyun, ZHANG Qun, LOU Hao, et al. A signal model for integration of radar and communication based on random stepped-frequency OFDM radar pulses[J]. *Telecommunication Engineering*, 2014, 54(8): 1107-1112. doi:

10.3969/j.issn.1001-893x.2014.08.013.

- [20] IEEE Std 802.11a-1999. Part 11: Wireless LAN Medium Access Control (MAC) and Physical Layer (PHY) specifications: High-speed Physical Layer in the 5 GHZ Band[S]. 1999.
- [21] WU X H, KISHK A A, and GLISSON A W. MIMO-OFDM radar for direction estimation[J]. *IET Radar, Sonar & Navigation*, 2010, 4(1): 28–36. doi: 10.1049/iet-rsn.2008.0152.
- 刘永军: 男,1990年生,博士生,研究方向为阵列信号处理和多 维度一体化波形设计.
- 廖桂生: 男,1963年生,教授,博士生导师,长江学者特聘教授, 主要从事雷达探测系统信号处理,包括空时自适应处理、 天基预警、多维度一体化波形设计和阵列信号处理等研 究领域.
- 杨志伟: 男,1980年生,博士,副教授,博士生导师,主要从事 阵列信号处理、空时极化自适应处理、地面运动目标检 测、天基预警和多维度一体化波形设计领域研究.
- 许京伟: 男,1987年生,博士,主要研究方向为阵列与空时自适应信号处理和 MIMO 雷达信号处理.